



Trägheitsmomente

Trägheitstensor

im körperfesten System
$$\mathbf{I}' = - \int_K \tilde{\mathbf{r}}' \cdot \tilde{\mathbf{r}}' dm = \begin{bmatrix} I'_{xx} & I'_{xy} & I'_{xz} \\ I'_{xy} & I'_{yy} & I'_{yz} \\ I'_{xz} & I'_{yz} & I'_{zz} \end{bmatrix} = \mathbf{I}'^T$$

im Inertialsystem (Koordinatentransformation)
$$\mathbf{I} = \mathbf{S} \cdot \mathbf{I}' \cdot \mathbf{S}^T = \mathbf{I}^T$$

Direkte Berechnung

Massenträgheitsmomente
$$I'_{xx} = \int_K (y^2 + z^2) dm$$

$$I'_{yy} = \int_K (z^2 + x^2) dm$$

$$I'_{zz} = \int_K (x^2 + y^2) dm$$

Massendeviationsmomente
$$I'_{xy} = - \int_K xy dm$$

$$I'_{yz} = - \int_K yz dm$$

$$I'_{xz} = - \int_K xz dm$$

Dreiecksungleichungen
$$I'_{xx} + I'_{yy} \geq I'_{zz}$$

$$I'_{yy} + I'_{zz} \geq I'_{xx}$$

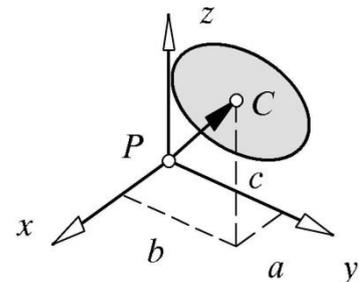
$$I'_{zz} + I'_{xx} \geq I'_{yy}$$

speziell: Im Hauptachsensystem verschwinden die Deviationsmomente (Achsen senkrecht zu Symmetrieebenen sind Hauptachsen)

$$\mathbf{I}^H = \begin{bmatrix} I^H_{xx} & 0 & 0 \\ 0 & I^H_{yy} & 0 \\ 0 & 0 & I^H_{zz} \end{bmatrix}$$

Vereinfachte Berechnung für zusammengesetzte Körper

$$K = \cup_i K_i \quad : \quad \mathbf{I}' = \sum_i \mathbf{I}'_i$$



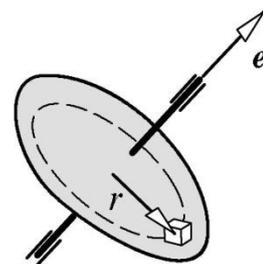
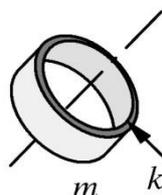
Huygens-Steiner Gleichungen

(Wechsel des Bezugspunktes, Schwerpunkt C)
$$\mathbf{I}_P = \mathbf{I}_C + m \begin{bmatrix} b^2 + c^2 & -ab & -ac \\ -ab & c^2 + a^2 & -bc \\ -ac & -bc & a^2 + b^2 \end{bmatrix}$$

Trägheitsmoment bezüglich einer Achse \mathbf{e} ($\|\mathbf{e}\| = 1$)

$$I_e = \int_K r^2 dm = \mathbf{e} \cdot \mathbf{I} \cdot \mathbf{e}$$

Trägheitsradius k : $I_e \stackrel{!}{=} k^2 m \Rightarrow k = \sqrt{\frac{I_e}{m}}$





| Körper | Geometrie | Masse | Trägheitsmomente |
|---------------------|-----------|--|--|
| Quader | | $m = \rho abc$ | $I'_{xx} = \frac{m}{12} (b^2 + c^2)$ $I'_{yy} = \frac{m}{12} (c^2 + a^2)$ $I'_{zz} = \frac{m}{12} (a^2 + b^2)$ |
| Platte | | $m = \rho abs$ | $I'_{xx} = \frac{m}{12} b^2$ $I'_{yy} = \frac{m}{12} a^2$ $I'_{zz} = \frac{m}{12} (a^2 + b^2)$ |
| dünner Stab | | $m = \rho Al$ | $I'_{xx} = 0$ $I'_{yy} = I'_{zz} = \frac{ml^2}{12}$ |
| Kreis- zylinder | | $m = \rho \pi r^2 h$ | $I'_{xx} = \frac{1}{2} mr^2$ $I'_{yy} = I'_{zz} = \frac{m}{12} (3r^2 + h^2)$ |
| Hohl- zylinder | | $m = \rho \pi (r_a^2 - r_i^2) h$ | $I'_{xx} = \frac{m}{2} (r_a^2 + r_i^2)$ $I'_{zz} = I'_{yy} = \frac{m}{4} (r_a^2 + r_i^2 + h^2/3)$ |
| Zylinder- schale | | $m = \rho 2\pi r s h$ | $I'_{xx} = mr^2$ $I'_{yy} = I'_{zz} = \frac{m}{12} (6r^2 + h^2)$ |
| Kugel | | $m = \rho \frac{4}{3} \pi r^3$ | $I'_{xx} = I'_{yy} = I'_{zz} = \frac{2}{5} mr^2$ |
| Hohl- kugel | | $m = \rho \frac{4}{3} \pi (r_a^3 - r_i^3)$ | $I'_{xx} = I'_{yy} = I'_{zz} = \frac{2}{5} m \frac{r_a^5 - r_i^5}{r_a^3 - r_i^3}$ |
| Kreis- torus | | $m = \rho 2\pi^2 r^2 R$ | $I'_{xx} = I'_{yy} = \frac{m}{8} (4R^2 + 5r^2)$ $I'_{zz} = \frac{m}{4} (4R^2 + 3r^2)$ |