

## Charakterisierung von Lagerungen

(holonome Mehrkörpersysteme)

▪  $f^u = \sum f_i^u$

Freiheitsgrad des freigeschnittenen Mehrkörpersystems

= Zahl der unabhängigen Bewegungsmöglichkeiten der freien Körper

= Gesamtzahl der verfügbaren Gleichungen

Körpertyp	Freiheitsgrad	
	eben	räumlich
Massenpunkt	 $f_i^u = 2$	 $f_i^u = 3$
starrer Körper	 $f_i^u = 3$	 $f_i^u = 6$

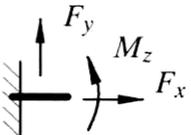
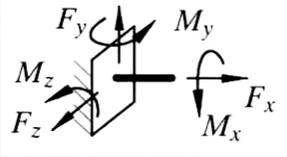
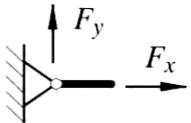
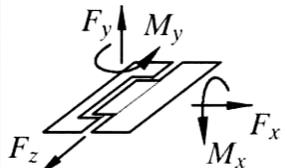
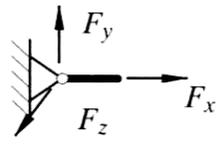
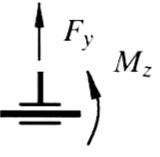
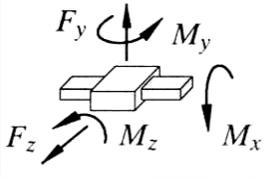
▪  $n^c = \sum n_j^c$

Summe aller Lagerwertigkeiten

= Zahl der holonomen Bindungen

= Zahl der Bewegungsbeschränkungen

= Zahl der hervorgerufenen Lagerreaktionen

Lagertyp	Lagerwertigkeit	
	eben	räumlich
feste Einspannung	 $n_j^c = 3$	 $n_j^c = 6$
Scharnier (Drehgelenk)	 $n_j^c = 2$	 $n_j^c = 5$
Kugelgelenk		 $n_j^c = 3$
Schubgelenk	 $n_j^c = 2$	 $n_j^c = 5$
⋮		



▪  $n = \text{Rg} \frac{\partial \boldsymbol{\varphi}}{\partial \mathbf{x}}$  Zahl der unabhängigen Lagerwertigkeiten mit  $\boldsymbol{\varphi}(\mathbf{x}) = \mathbf{0}$ ,  $\boldsymbol{\varphi}: \mathbb{R}^{f^u} \rightarrow \mathbb{R}^{n^c}$   
= Zahl der berechenbaren Lagerreaktionen

▶  $f = f^u - n$  Freiheitsgrad des holonomen Mehrkörpersystems  
 $f = 0$  kinematisch bestimmt  
 $f > 0$  kinematisch unbestimmt

▶  $r = n^c - n$  überzählige Lagerreaktionen  
 $r = 0$  statisch bestimmt  
 $r > 0$  statisch unbestimmt

Hinweis für die Praxis (n oft schwierig zu bestimmen):

1)  $f$  aus Anschauung  $\Rightarrow n = f^u - f$ ,  $r = n^c - n$

2)  $r$  aus Anschauung  $\Rightarrow n = n^c - r$ ,  $f = f^u - n$