

Charakterisierung von Lagerungen



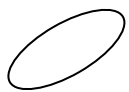

(holonome Mehrkörpersysteme)

▪ $f^u = \sum f_i^u$

Freiheitsgrad des freigeschnittenen Mehrkörpersystems

= Zahl der unabhängigen Bewegungsmöglichkeiten der freien Körper

= Gesamtzahl der verfügbaren Gleichungen

Körpertyp	Freiheitsgrad	
	eben	räumlich
Massenpunkt	 $f_i^u = 2$	 $f_i^u = 3$
starrer Körper	 $f_i^u = 3$	 $f_i^u = 6$

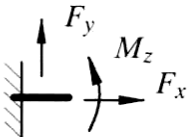
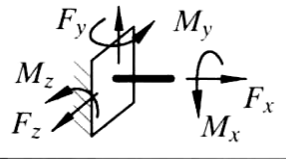
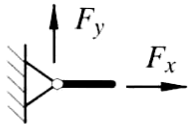
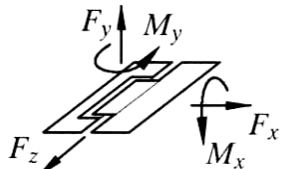
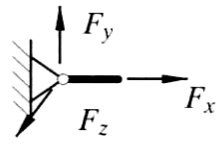
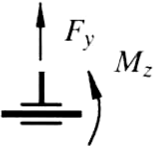
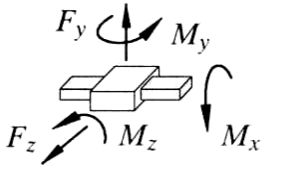
▪ $n^c = \sum n_j^c$

Summe aller Lagerwertigkeiten

= Zahl der holonomen Bindungen

= Zahl der Bewegungsbeschränkungen

= Zahl der hervorgerufenen Lagerreaktionen

Lagertyp	Lagerwertigkeit	
	eben	räumlich
feste Einspannung	 $n_j^c = 3$	 $n_j^c = 6$
Scharnier (Drehgelenk)	 $n_j^c = 2$	 $n_j^c = 5$
Kugelgelenk		 $n_j^c = 3$
Schubgelenk	 $n_j^c = 2$	 $n_j^c = 5$
⋮		



▪ $n = \text{Rg} \frac{\partial \boldsymbol{\varphi}}{\partial \mathbf{x}}$ Zahl der unabhängigen Lagerwertigkeiten mit $\boldsymbol{\varphi}(\mathbf{x}) = \mathbf{0}$, $\boldsymbol{\varphi}: \mathbb{R}^{f^u} \rightarrow \mathbb{R}^{n^c}$
= Zahl der berechenbaren Lagerreaktionen

▶ $f = f^u - n$ Freiheitsgrad des holonomen Mehrkörpersystems
 $f = 0$ kinematisch bestimmt
 $f > 0$ kinematisch unbestimmt

▶ $r = n^c - n$ überzählige Lagerreaktionen
 $r = 0$ statisch bestimmt
 $r > 0$ statisch unbestimmt

Hinweis für die Praxis (n oft schwierig zu bestimmen):

1) f aus Anschauung $\Rightarrow n = f^u - f$, $r = n^c - n$

2) r aus Anschauung $\Rightarrow n = n^c - r$, $f = f^u - n$